

# Corso di Calcolatori Elettronici A

## Introduzione

**2007/2008**

Sito Web: <http://prometeo.ing.unibs.it/quarella>

*Prof. G. Quarella*

[prof@quarella.net](mailto:prof@quarella.net)

# Il calcolatore digitale

- Il calcolatore digitale è una macchina che risolve problemi a livello simbolico eseguendo un insieme di istruzioni fornitegli da un essere umano
- L'insieme di istruzioni si chiama programma

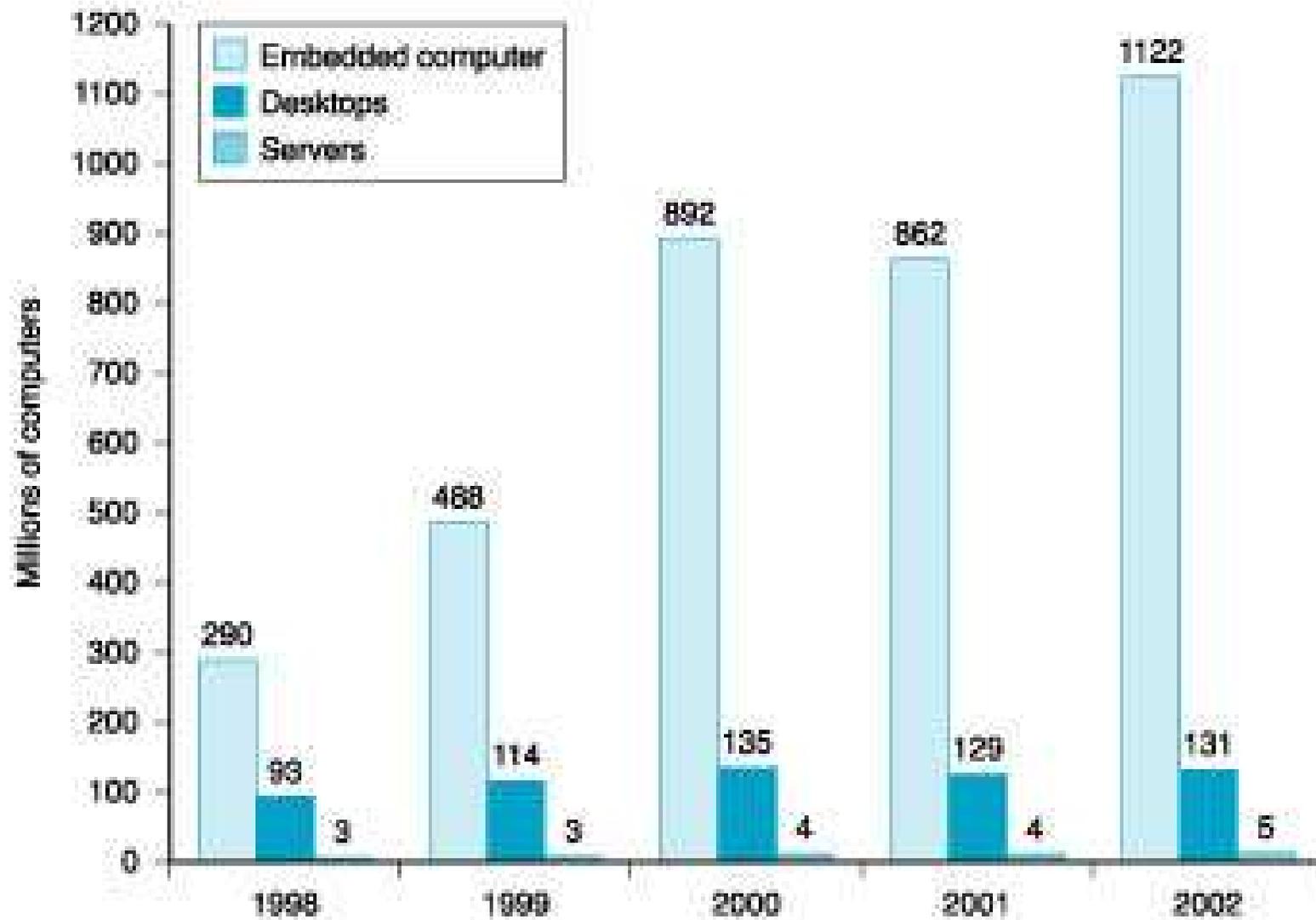
# Il calcolatore elettronico

- Un calcolatore digitale può essere realizzato usando diverse tecnologie: noi ci occupiamo di calcolatori elettronici ovvero calcolatori realizzati mediante circuiti elettronici.
- I segnali elettrici vengono associati a numeri binari
- Es.: **transistor** on – off, 0 - 1

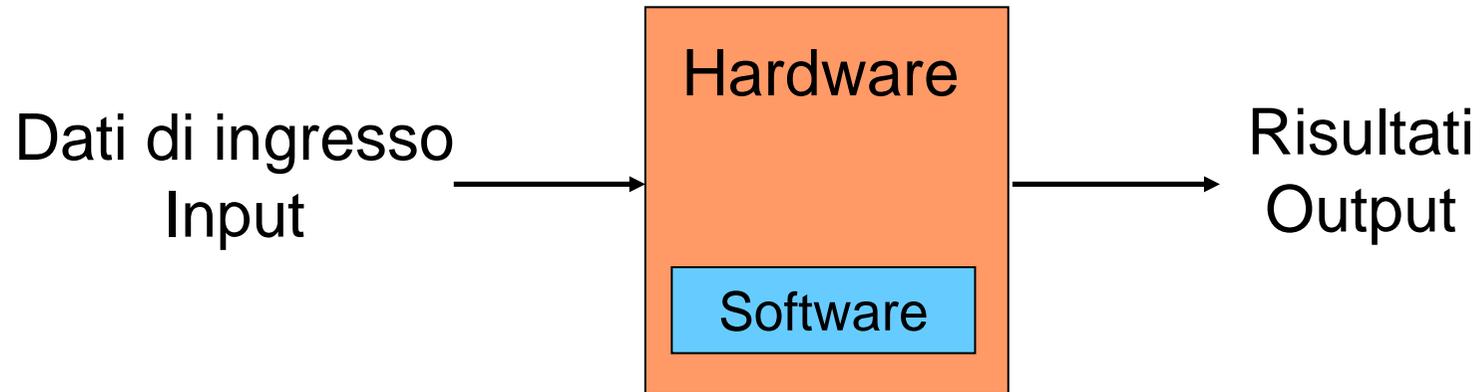
# Classi di computer

- Desktop computer
- Server
  - Web server, Database server, ecc.
  - Supercomputer
- Embedded computer
  - Cellulari, elettrodomestici, ecc.

# Processori venduti tra il 1998 e il 2002



# Il calcolatore elettronico

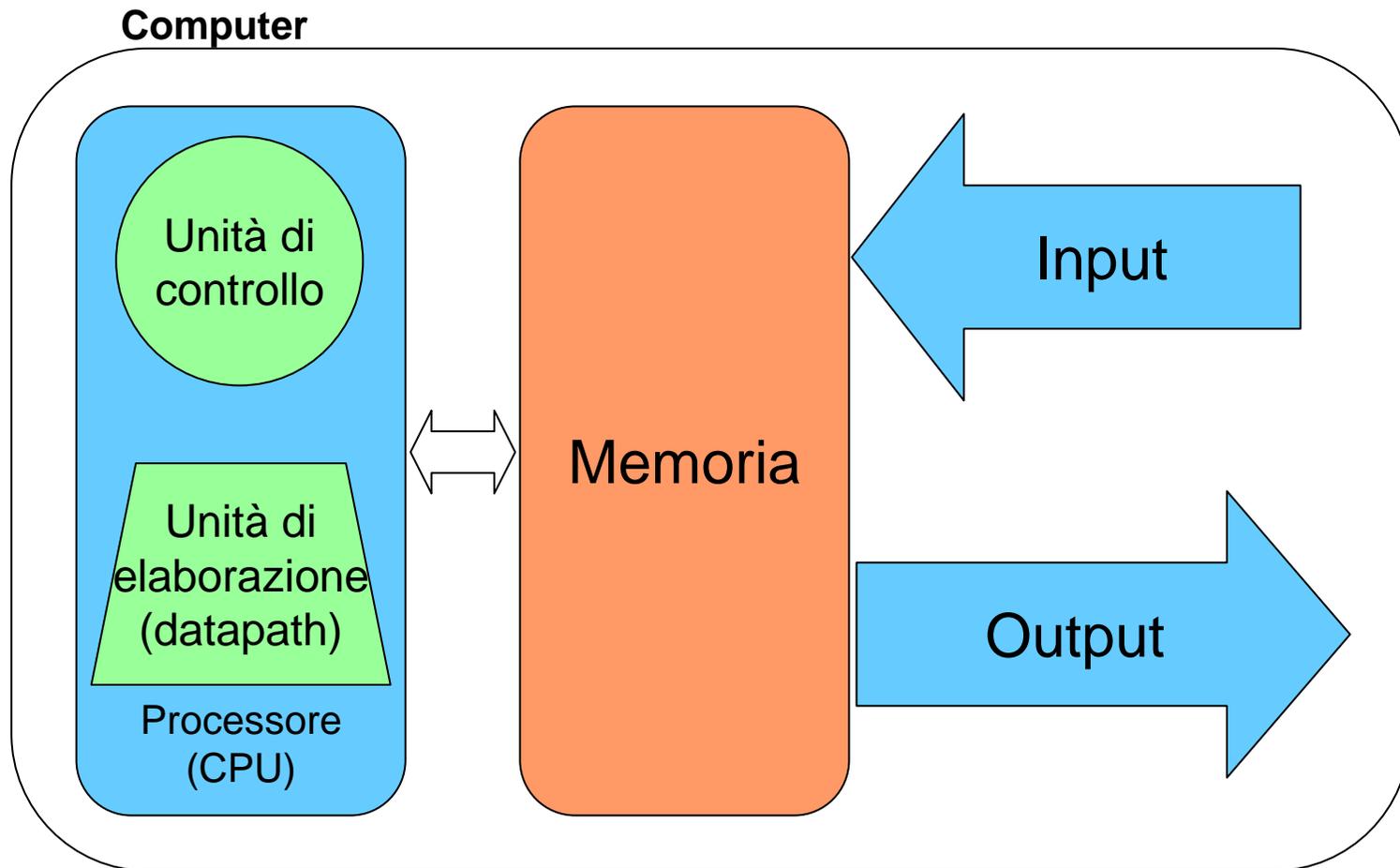


**Il programma è memorizzato e definisce lo stato del calcolatore.**

**Il programma viene 'interpretato' dall'hardware**

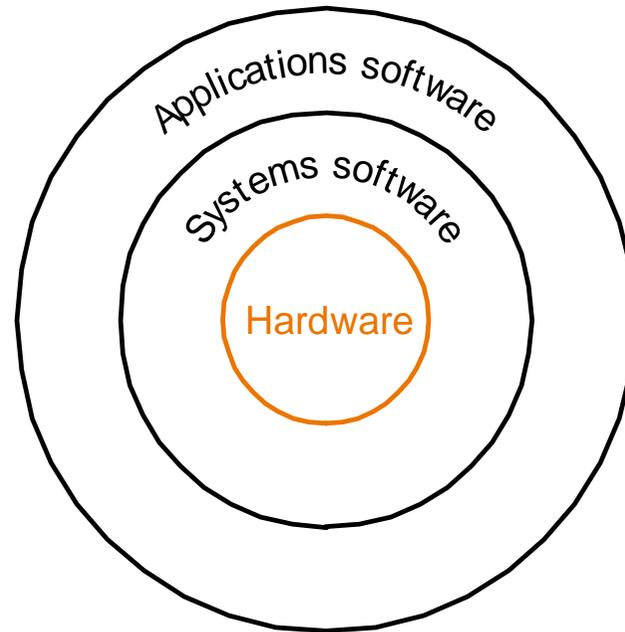
# Hardware

## Componenti di un calcolatore



# Software

## Organizzazione gerarchica



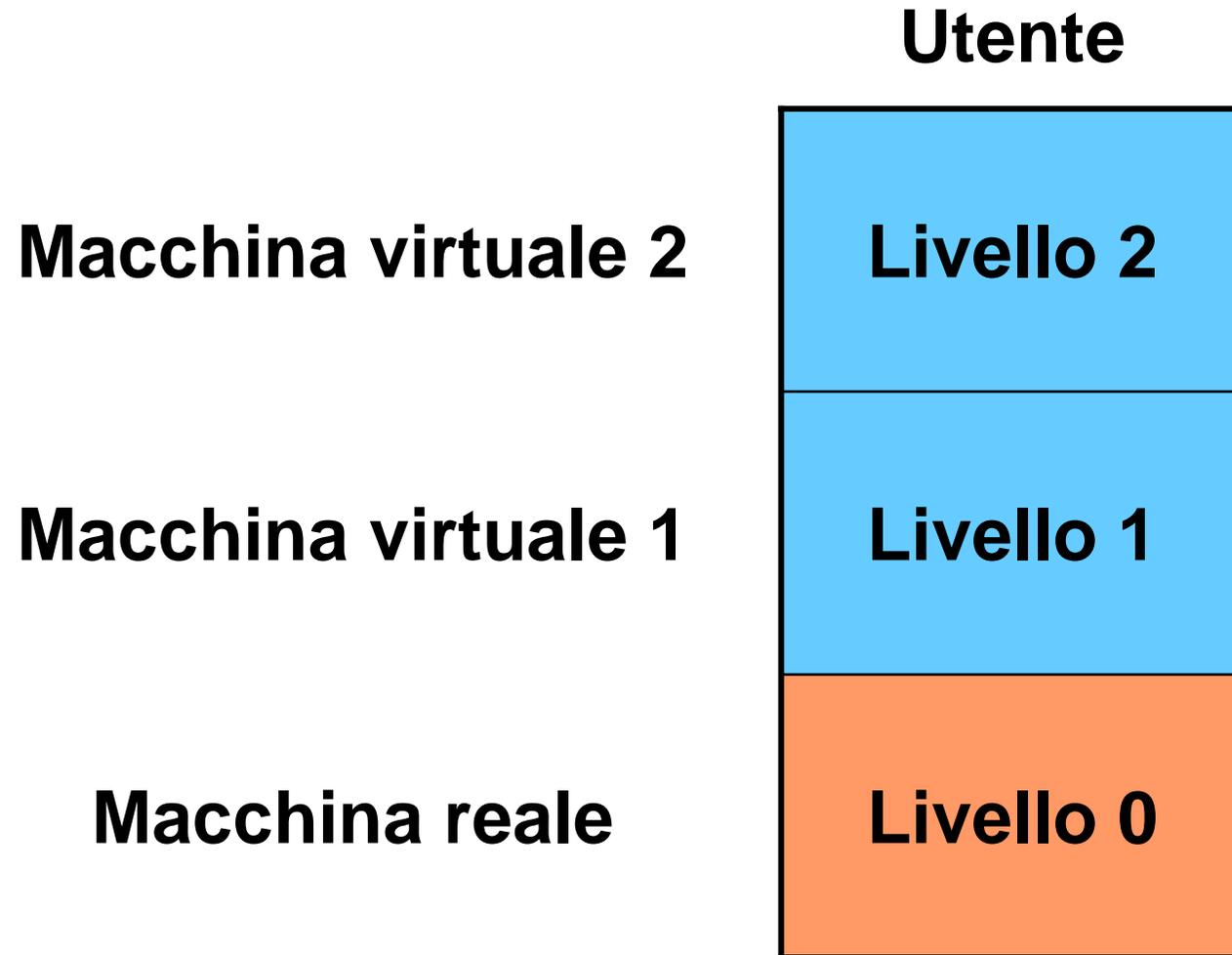
Software di sistema:

- sistema operativo
- compilatori

# Livelli di astrazione

- I livelli di astrazione o astrazioni sono un principio di progetto comune nella progettazione di sistemi hardware o software
- Per dominare la complessità di un sistema lo si scompone in livelli gerarchici:
  - Ogni livello inferiore nasconde i dettagli (l'implementazione) del sottosistema al livello superiore (information hiding - incapsulamento)
  - L'**interfaccia** tra due livelli è ciò che il livello superiore deve conoscere del livello inferiore adiacente

# Livelli di astrazione



# Livelli di astrazione

- L'**applicazione** nasconde all'utente tutti i dettagli di basso livello
- Il **sistema operativo** nasconde alle applicazioni (e a chi le ha progettate) i dettagli relativi alle operazioni di I/O, all'allocazione della memoria, ecc.
- L'**hardware** nasconde la sua implementazione presentando un'interfaccia con tutto quello che un programmatore deve sapere per scrivere un programma in linguaggio macchina

# **L'interfaccia tra hardware e software**

## **ISA: Instruction Set Architecture**

**L'architettura del set di istruzioni è l'interfaccia fra l'hardware ed il software di più basso livello.**

**Le componenti di progetto dell'hardware che devono essere comprese per scrivere in linguaggio macchina, ovvero le istruzioni, i registri, i dispositivi di I/O, ecc.**

**Architetture attuali: IA-32, PowerPC, MIPS, SPARC, ARM, ecc.**

**I processori possono presentare la medesima ISA pur avendo implementazioni differenti:**

**IA-32: Intel, AMD**

# Linguaggio Macchina

- I circuiti elettronici di un calcolatore sono in grado di riconoscere ed eseguire un numero limitato di tipi di istruzioni
- Le istruzioni sono costituite da parole di bit ovvero numeri binari
- L'insieme di queste istruzioni costituisce il linguaggio macchina
- Molto distante dal linguaggio umano
- Serve una rappresentazione simbolica per rendere il codice comprensibile al programmatore

# Linguaggio Assembler

Linguaggio assembler / Assembly language

00100010001100010000000000000100 ↔ addi \$s1, \$s1, 4

- Insieme di codici mnemonici associati ai codici operativi e i registri
- L'assemblatore traduce il linguaggio assembler in linguaggio macchina
- Aiuti per il programmatore:
  - **Etichette per indirizzi di memoria**
  - **Pseudoistruzioni**
  - **Macro**
  - **Direttive**
  - **Commenti**

# Programmazione in linguaggio assembler

- Nessuna portabilità
- Molte linee di codice: bassa produttività
- Scelta obbligata se non sono disponibili linguaggi di alto livello per una determinata ISA
- Talvolta utile per ottimizzare piccole porzioni di codice (prodotte da un compilatore) di applicazioni critiche (vincoli real-time)

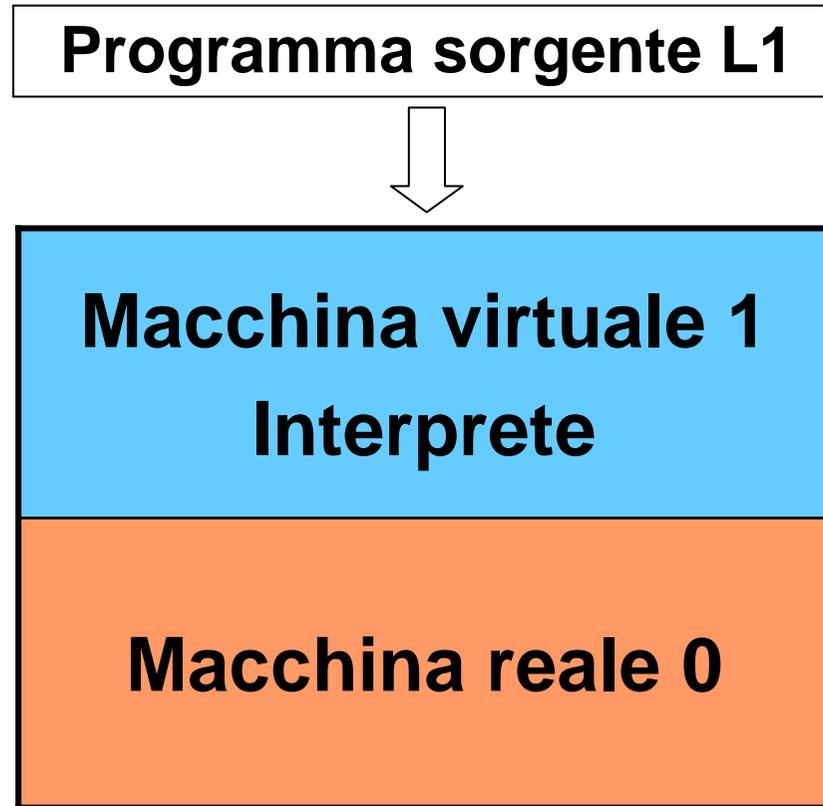
# Linguaggio di livello n

- Servono linguaggi più vicini al programmatore e al tipo di problema da risolvere
- Il codice deve essere indipendente dall'architettura ISA e quindi portabile
- Ad un livello inferiore il linguaggio deve essere interpretato da una macchina.
  - Si hanno 3 casi:
    - Interpretazione
    - Compilazione
    - Approccio ibrido

# Interpretazione

- Ogni istruzione viene letta, decodificata ed eseguita immediatamente dall'interprete diventando una sequenza di istruzioni del livello inferiore
- L'interprete può essere implementato tramite software o hardware.
- Il processore è un interprete hardware in grado di eseguire programmi in linguaggio macchina

# Interpretazione

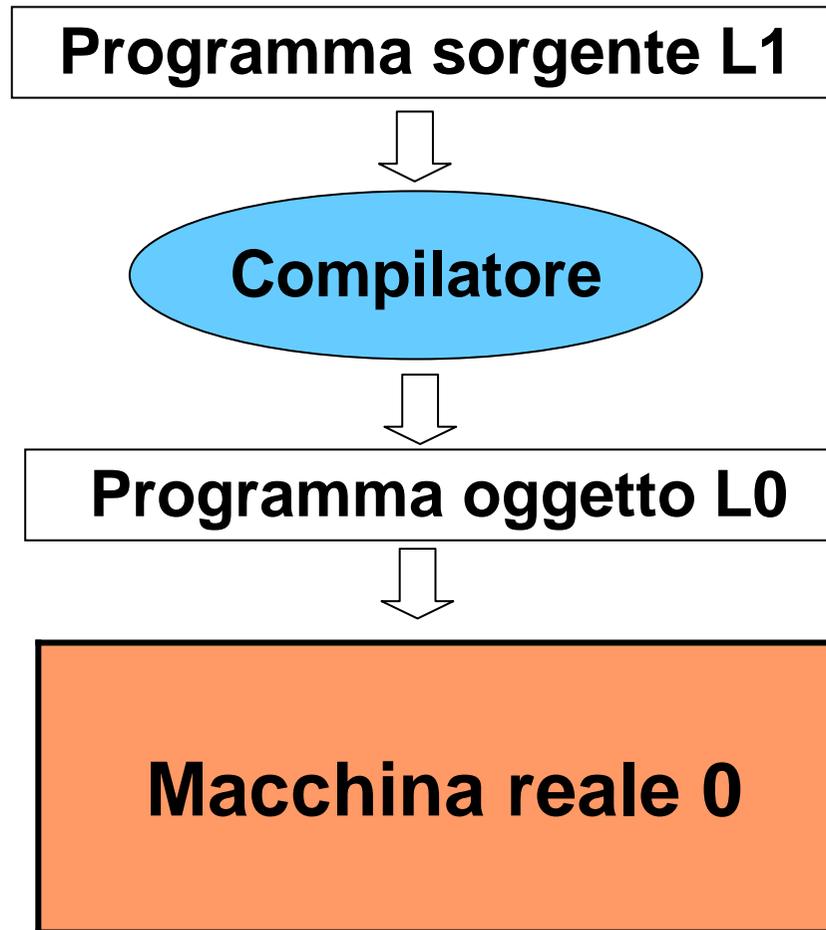


Il programma sorgente L1 viene eseguito immediatamente dall'interprete, che lo traduce in istruzioni in linguaggio macchina

# Interpretazione

- È possibile avere più livelli di macchine virtuali
- Il programmatore del linguaggio  $L_n$  non è tenuto a conoscere il linguaggio  $L_{n-1}$
- Linguaggi interpretati: Javascript, VBscript, PHP, ecc.
- Più linguaggi disponibili su una stessa piattaforma, se è disponibile l'interprete

# Compilazione

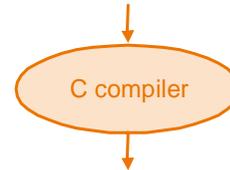


A differenza dell'interpretazione prima dell'esecuzione è necessaria una fase in più ovvero la compilazione stessa

# Compilazione: esempio

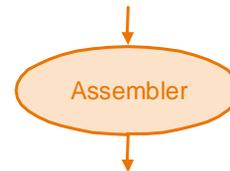
High-level  
language  
program  
(in C)

```
swap(int v[], int k)
{int temp;
  temp = v[k];
  v[k] = v[k+1];
  v[k+1] = temp;
}
```



Assembly  
language  
program  
(for MIPS)

```
swap:
  muli $2, $5,4
  add $2, $4,$2
  lw $15, 0($2)
  lw $16, 4($2)
  sw $16, 0($2)
  sw $15, 4($2)
  jr $31
```



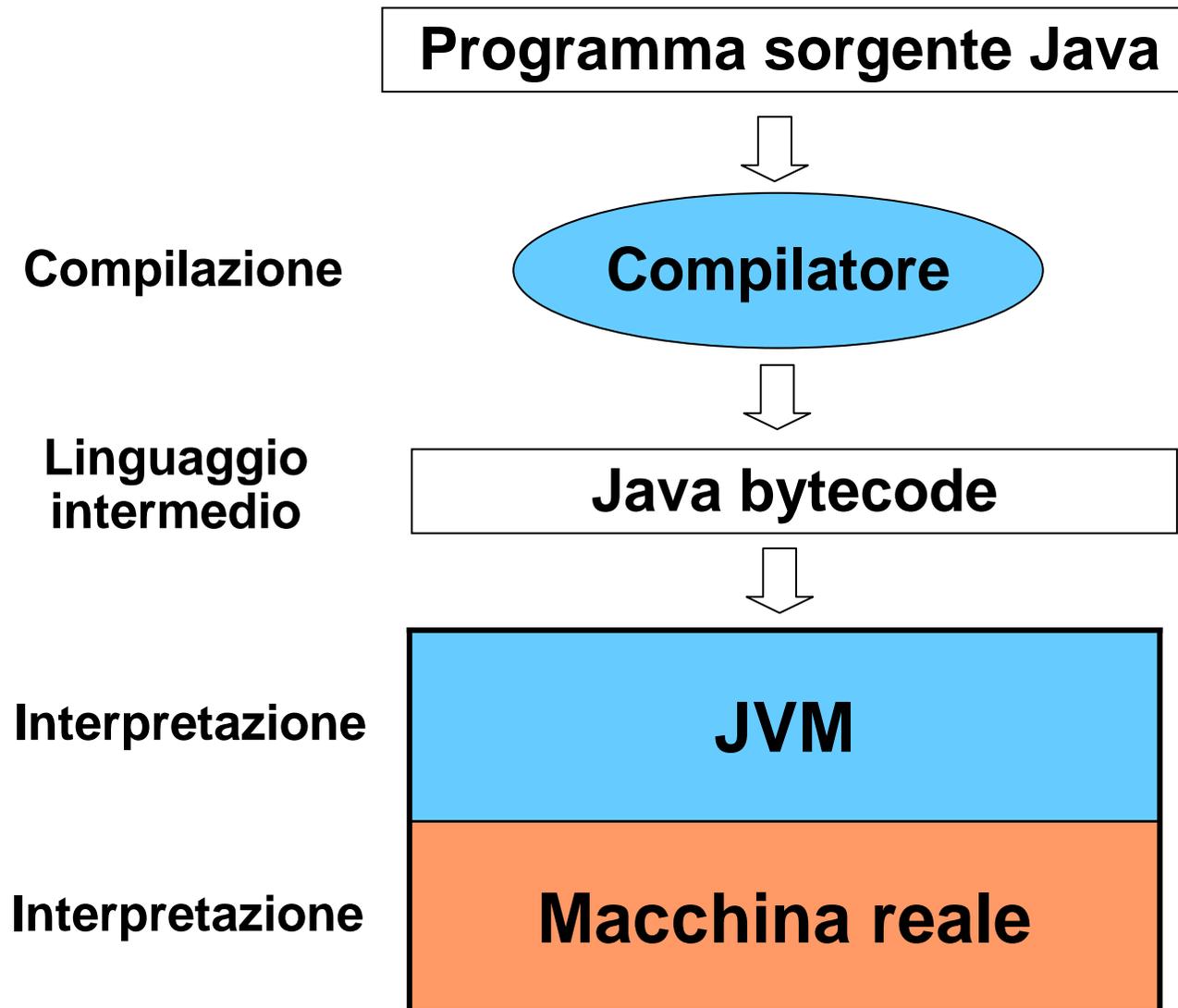
Binary machine  
language  
program  
(for MIPS)

```
000000001010000100000000000011000
00000000100011100001100000100001
10001100011000100000000000000000
10001100111100100000000000000100
10101100111100100000000000000000
10101100011000100000000000000100
0000001111100000000000000001000
```

# Compilazione

- Il compilatore traduce il linguaggio L1 nel linguaggio L0, che viene interpretato dalla macchina reale
- Il programmatore del linguaggio L1 non è tenuto a conoscere il linguaggio L0
- Linguaggi compilati (in linguaggio macchina): C, C++, Pascal, ecc.
- Più linguaggi disponibili su una stessa piattaforma, se è disponibile il compilatore

# Approccio ibrido: esempio



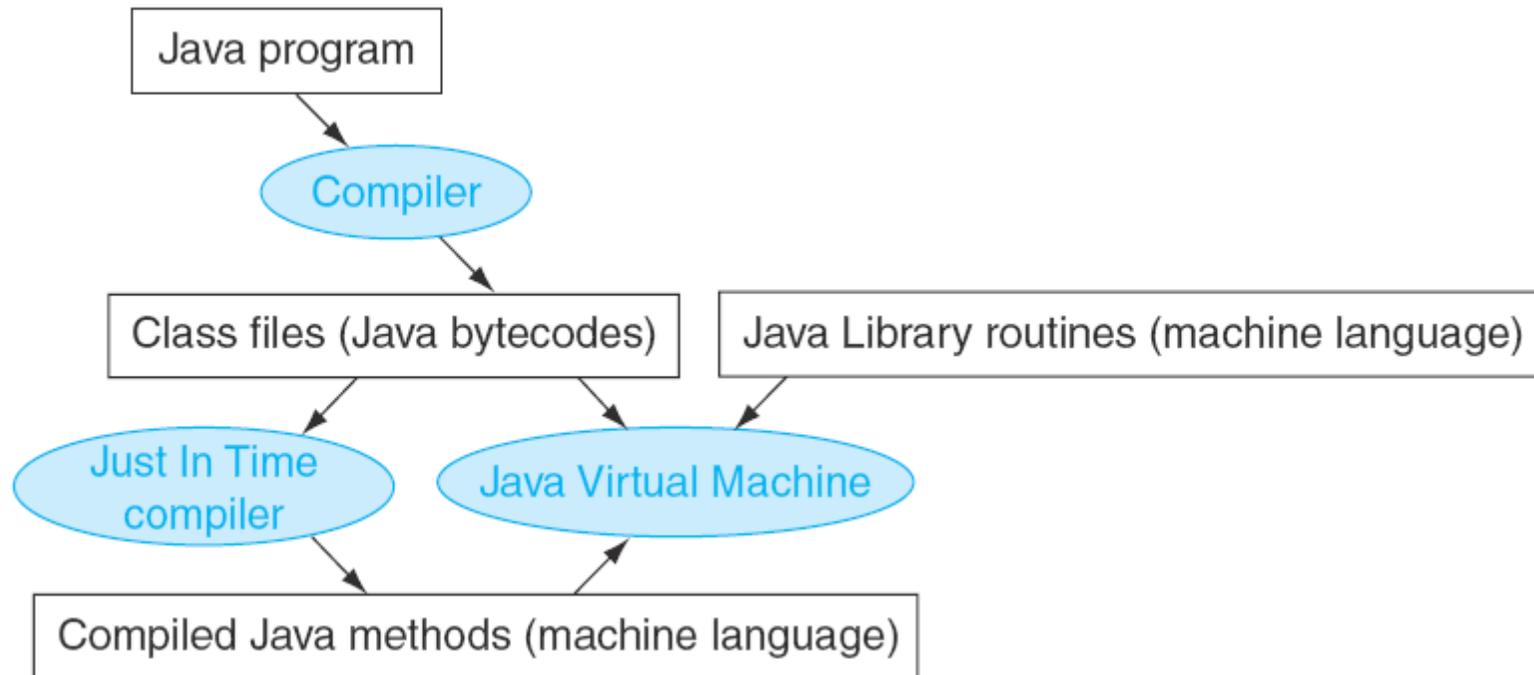
# Compilazione in linguaggio intermedio

- I programmi Java sono compilati in un linguaggio macchina detto **bytecode** per un'apposita macchina virtuale: la **Java Virtual Machine**
- I programmi in Java possono girare su tutte le piattaforme per cui esiste una JVM (**portabilità**)
- I programmi in C possono girare solo sulla piattaforma per cui sono stati compilati (la compilazione su piattaforme diverse non è sempre immediata. Bisogna considerare anche altri fattori tra cui il sistema operativo)
- Il corrispettivo Microsoft della piattaforma Java (Sun) è il .NET Framework (Visual basic, C#). Il Microsoft Intermediate Language (MSIL) è il corrispettivo del bytecode.

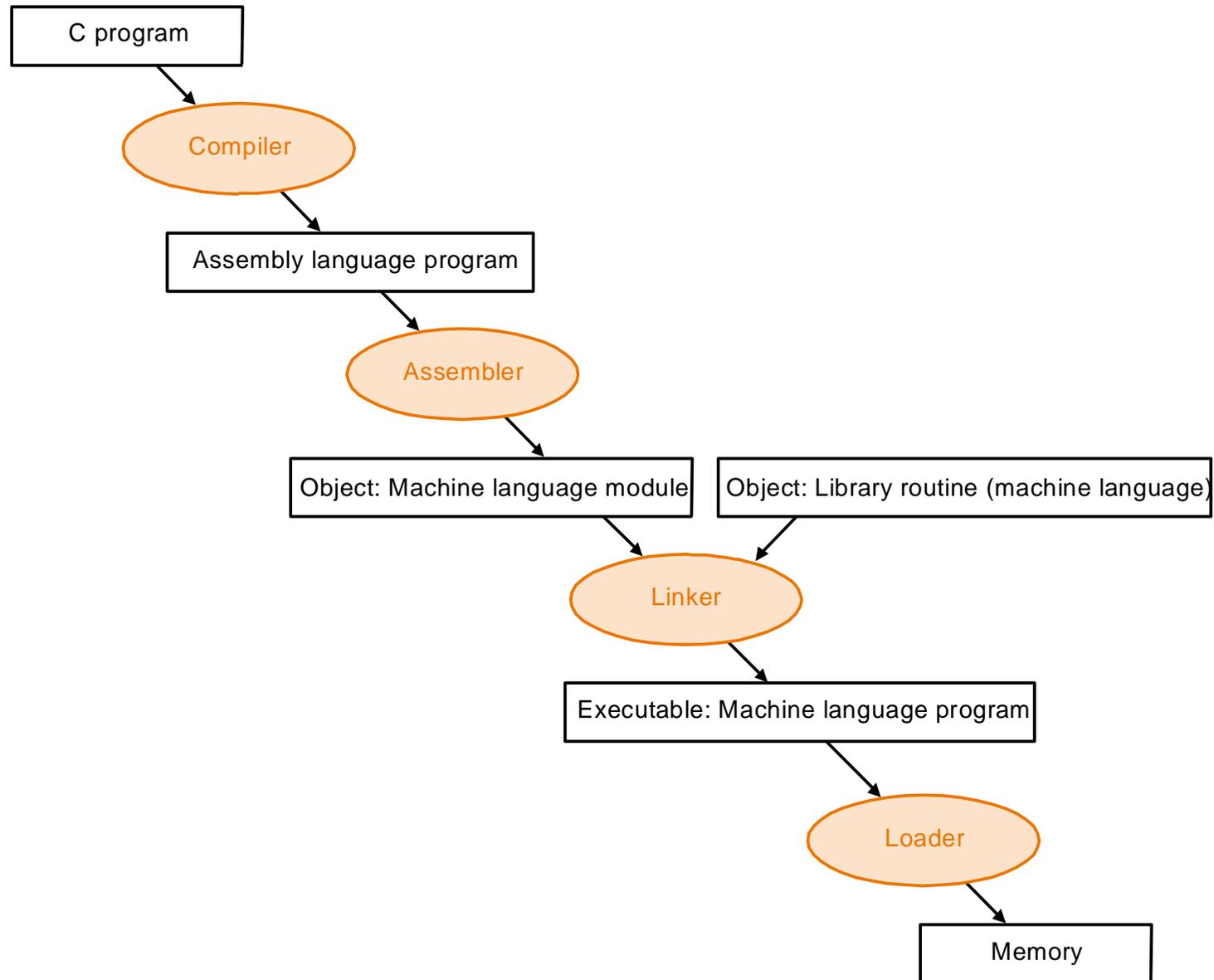
# Interpretazione / Compilazione

- I programmi interpretati sono più lenti
- Compilazione **Just In Time** (JIT) per migliorare le prestazioni
- L'interprete offre un maggior controllo degli errori
- Il compilatore solo nella prima fase di compilazione - **compile-time** e non nella seconda fase di esecuzione - **run-time**.
- Con un linguaggio interpretato lo sviluppo è più rapido se la compilazione è lenta.

# Compilazione JIT



# Dalla compilazione all'esecuzione



# Linker

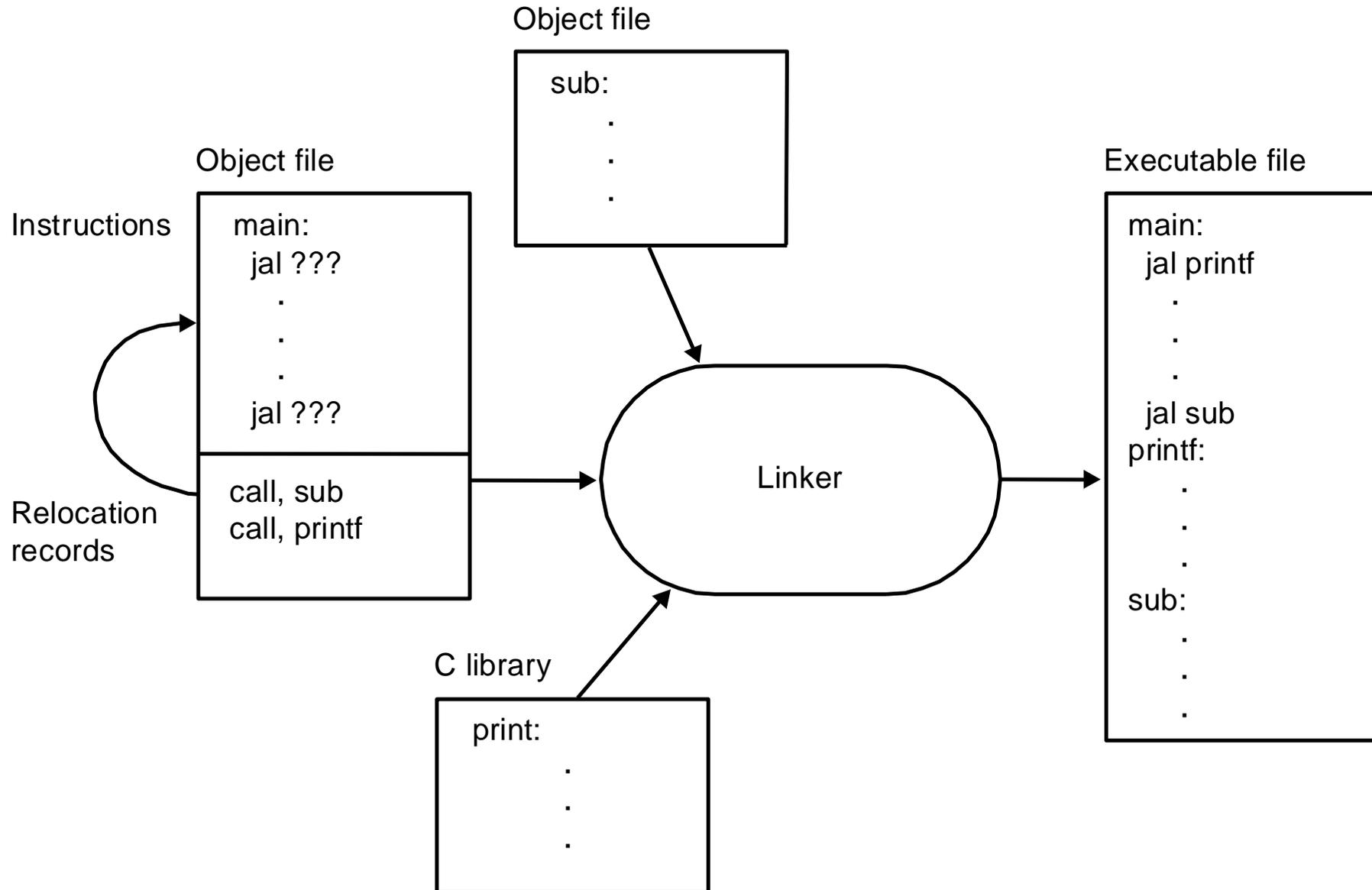
Per ottimizzare la produzione/gestione del codice sorgente, parti correlate di un programma vengono raccolte in file differenti: **moduli** / **librerie**

## Compilazione separata

Il linker è lo strumento che unisce più file oggetto per produrre l'**eseguibile**

- Risolve i riferimenti esterni: cerca i moduli / librerie usati dal programma
- Mette simbolicamente in memoria codice e dati dei moduli
- **Rilocazione**: determina l'indirizzo delle etichette relative a istruzioni e dati (informazioni di rilocazione per *aggiustare* i riferimenti assoluti)

# Linker



# Loader

Il file eseguibile prodotto dal linker deve essere caricato in memoria principale (es.: dall'hard disk) ed eseguito.

Il Sistema Operativo ha questo compito.

Tra le varie attività:

- Allocazione di un appropriata quantità di memoria
- Passaggio dei parametri

Il SO consiste spesso in un insieme di file su un supporto di memorizzazione.

Il sistema di archiviazione (File System) di tali file è noto solo al SO stesso.

Chi carica il SO?

# Bootstrapping / Booting

È il processo che fa partire il sistema operativo.

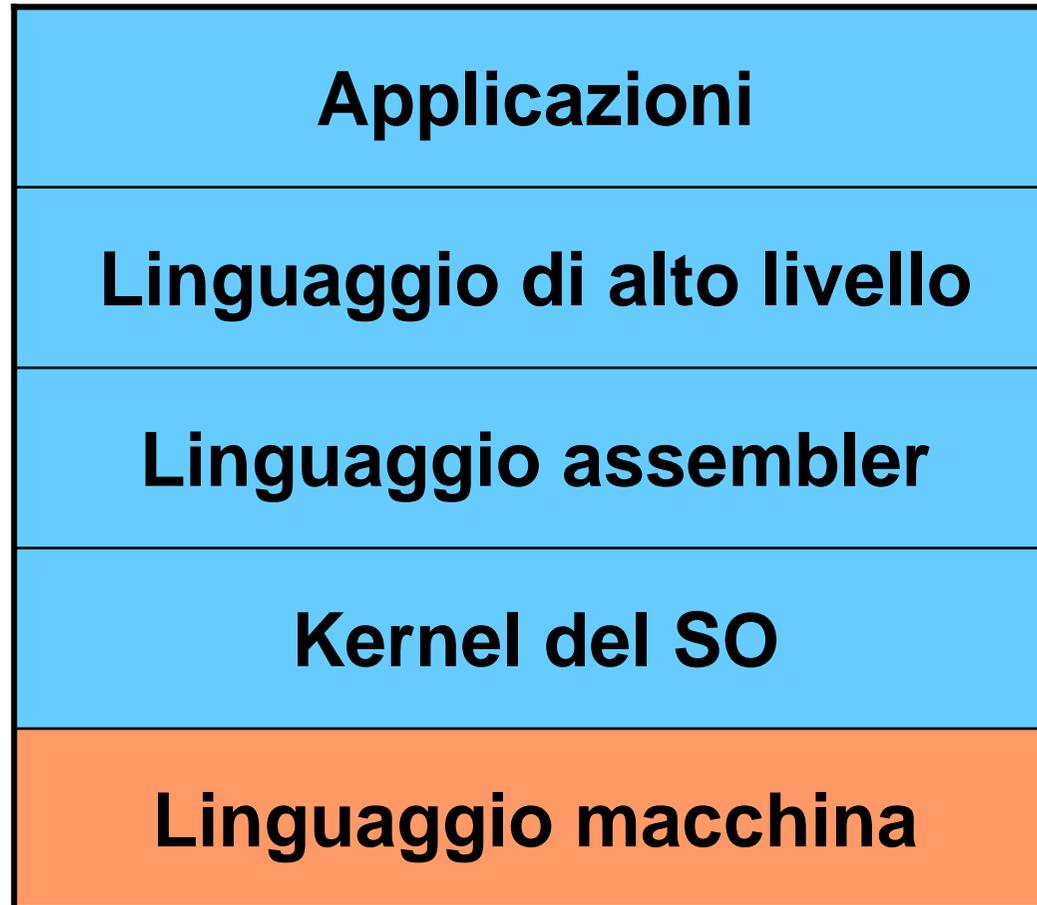
In una ROM o memoria flash è memorizzato il **BIOS** (Basic Input / Output System) un firmware eseguito dalla CPU all'accessione, che svolge le funzioni seguenti:

- POST (Power On Self Test)
- Accesso al dispositivo di boot (Es.: hard disk, CDROM, floppy, USB drive)
- Caricamento del settore di boot ed esecuzione del **boot loader** (NTLDR, LILO, ecc.)

Il boot loader si occupa di caricare ed eseguire il **kernel** del sistema operativo, che completa le operazioni successive.

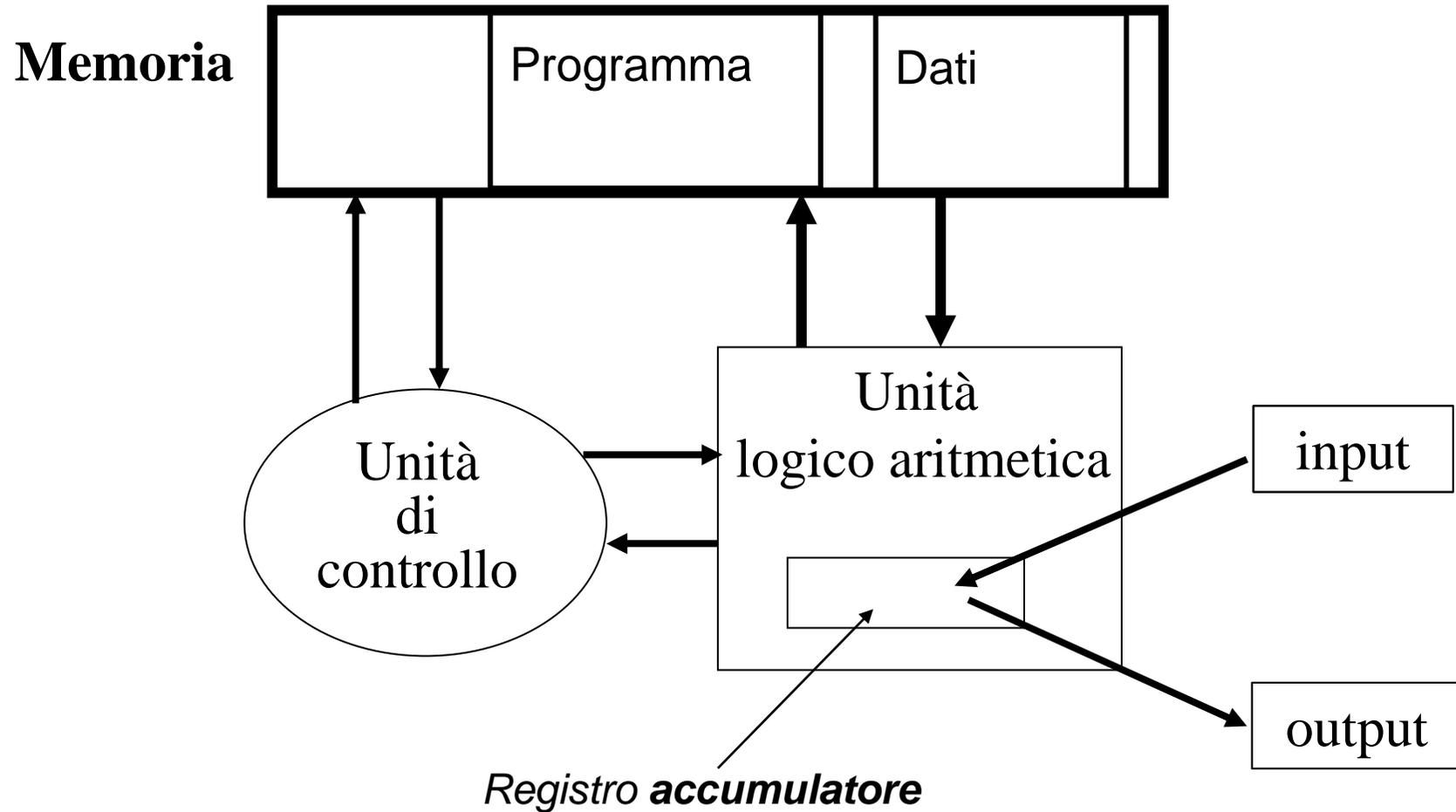
# Livelli di astrazione

**Utente**



# Il modello di Von Neumann

## Stored-program computer

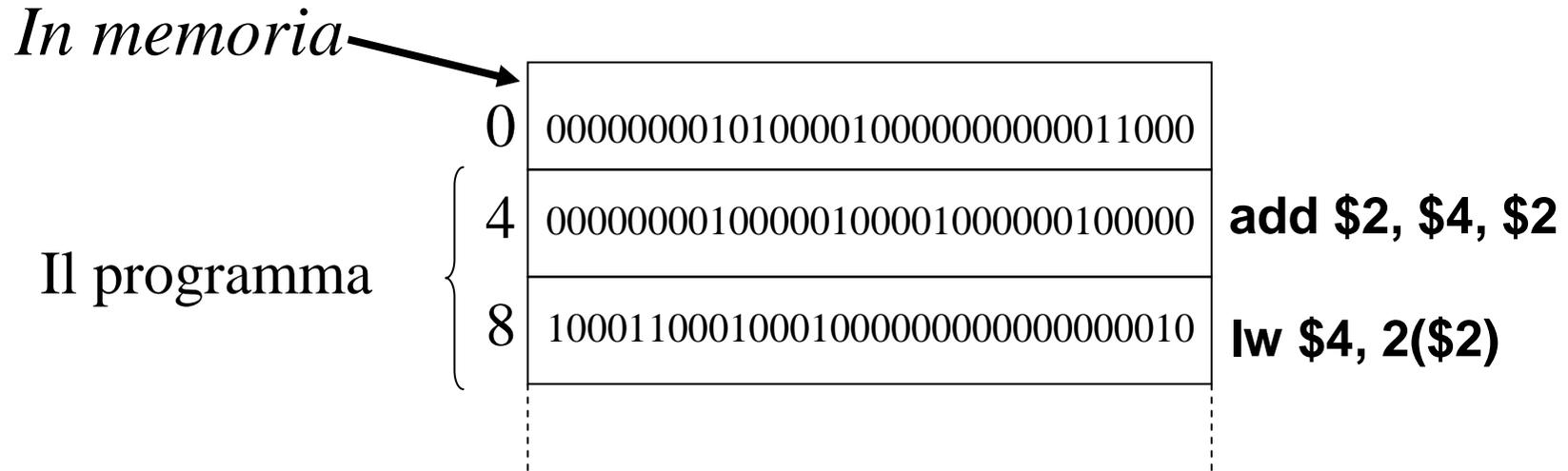


# Il modello di Von Neumann

- La partecipazione di Von Neumann al progetto dell'ENIAC (~1946), il primo calcolatore elettronico “general-purpose”, portò alla realizzazione dell'EDSAC (1949), il primo calcolatore elettronico “general-purpose” a **programma memorizzato**.
- Gran parte dei calcolatori attuali sono un'evoluzione di questa struttura
- Operazioni principali: **FETCH – DECODE – EXECUTE**
- Esecuzione sequenziale (nessun parallelismo)



# Un esempio di due istruzioni

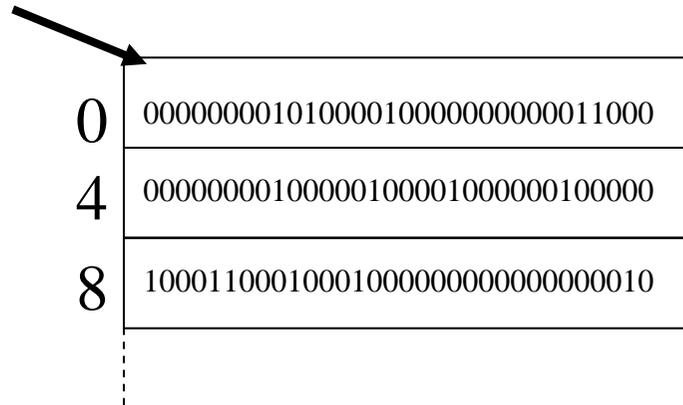


Somma il contenuto del registro  $R_2$  al contenuto di  $R_4$  e metti il risultato in  $R_2$ .

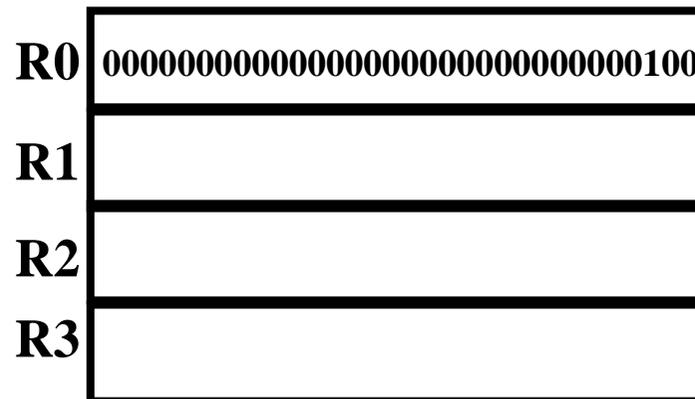
Poi carica nel registro  $R_4$  il valore della parola presente all'indirizzo di memoria ottenuto sommando 2 al contenuto in  $R_2$

# Un esempio di due istruzioni

*In memoria*



Anche i registri contengono dati





# Passi per eseguire l'addizione

- Passo 3: Caricamento valori dei registri

$$R_A \leftarrow R_2$$

$$R_B \leftarrow R_4$$

Si aggiorna il PC  $\leftarrow R_{ACC}$

- Passo 4: Somma (operazione con ALU)

$$R_{ACC} \leftarrow R_A + R_B$$

- Passo 5: Memorizza risultato in  $R_2$

$$R_2 \leftarrow R_{ACC}$$

**TOTALE = 5 passi (eseguiti in 5 cicli di clock)**

# Segnale di clock

- È caratterizzato da una frequenza costante e sincronizza i vari eventi all'interno dell'hardware
- Determina in questo modo intervalli di tempo discreti che sono denominati cicli di clock
- Si fa riferimento alla durata di un periodo di clock oppure alla frequenza di clock

# Passi per eseguire una load

- Passo 1: Carica istruzione in IR e aggiorna PC

$$IR \leftarrow (PC)$$

$$R_A \leftarrow [PC]$$

$$R_B \leftarrow [R0] = 4$$

- Passo 2: Decodifica istruzione in IR

$$\underbrace{100011}_{lw} \quad \underbrace{00010}_{\$2} \quad \underbrace{00100}_{\$4} \quad \underbrace{000000000000000010}_{offset=2}$$

ALU calcola  $[PC] + 4$  e lo memorizza in  $R_{ACC}$

- Passo 3: Copia 2 e  $R_2$  nei registri usati dalla ALU

$$R_A \leftarrow 2$$

$$R_B \leftarrow R_2$$

Si aggiorna il  $PC \leftarrow R_{ACC}$

- Passo 4: Somma contenuto registri  
 $R_{ACC} \leftarrow R_A + R_B$
- Passo 5: Copia contenuto di  $R_{ACC}$  in MAR  
 $MAR \leftarrow R_{ACC}$
- Passo 6: Accedi alla memoria e carica dato  
 $MDR \leftarrow (MAR)$
- Passo 7: Copia contenuto di MDR in  $R_4$   
 $R_4 \leftarrow MDR$

**TOTALE = 7 passi (eseguiti in 7 cicli di clock –  
bisogna considerare anche l'accesso in memoria)**

# Riferimenti

## **Computer Organization and Design**

**The Hardware/Software Interface 3<sup>rd</sup> Edition**

David A. Patterson, John L. Hennessy

*Capitolo 1 e parte del capitolo 2*

*Appendice A*

Versione italiana:

## **Struttura e Progetto dei Calcolatori**

**L'Interfaccia Hardware-Software**

**2<sup>a</sup> edizione Zanichelli**

<http://en.wikipedia.org/> o <http://it.wikipedia.org/>